570 20 OCT 2034

特許協力条約

PCT

国際予備審查報告

(法第12条、法施行規則第56条) [PCT36条及びPCT規則70]

REC'D	2	9	APR	2004
MIPO	_	_		PCT

出願人又は代理人 の告類記号 H1737-01	今後の手続きについては、国際予備審査報告の送付通知(様式PCT/ IPEA/416)を参照すること。					
国際出題番号	国際出願日		多			
PCT/JP03/06095	(日.月.年) 16.	05.2003	(日.月.年) 17.05.2002			
国際特許分類 (IPC) Int. Cl' G11B 7/09						
出願人 (氏名又は名称) 松下電器産業株式会社						
	44 1 电放压	**************************************				
1. 国際予備審査機関が作成したこの	1. 国際予備審査機関が作成したこの国際予備審査報告を法施行規則第57条(PCT36条)の規定に従い送付する。					
2. この国際予備審査報告は、この表記	紙を含めて全部で	4 ~	ジからなる。			
区の国際予備審査報告には、附属書類、つまり補正されて、この報告の基礎とされた及び/又はこの国際予備審査機関に対してした訂正を含む明細書、請求の範囲及び/又は図面も添付されている。 (PCT規則70.16及びPCT実施細則第607号参照) この附属書類は、全部で 7 ページである。						
3. この国際予備審査報告は、次の内:	3. この国際予備審査報告は、次の内容を含む。					
I × 国際予備審査報告の基礎	Ė	,				
II 【】 優先権	II 優先権					
Ⅲ ※ 新規性、進歩性又は産業	II X 新規性、進歩性又は産業上の利用可能性についての国際予備審査報告の不作成					
IV × 発明の単一性の欠如	IV × 発明の単一性の欠如					
V PCT35条(2)に規定 の文献及び説明	「一」。これにいているので、このはなになっています。					
VI						
VII 国際出願の不備						
VIII 国際出願に対する意見						
国際予備審査の請求部を受理した日 07.11.2003		国際予備審査報告を	作成した日 14.04.2004			

国際予備審査の請求書を受理した日 07.11.2003 国際予備審査報告を作成した日 14.04.2004 名称及びあて先 日本国特許庁(IPEA/JP) 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 電話番号 03-3581-1101 内線 3550



国際出願番号 PCT/JP03/06095

I. 国際予備審査報告の基礎						
1. この国際予備審査報告は下記の出願審類に基づいて作成された。 (法第6条(PCT14条)の規定に基づく命令に 応答するために提出された差し替え用紙は、この報告書において「出願時」とし、本報告書には添付しない。 PCT規則70.16,70.17)						
出願時の国際出願書類						
※ 明細書 第 1-3,8-11 ページ、明細書 明細書 第 4-7 ページ、ページ、ページ、ページ、ページ、ページ、ページ、イージ、イージ、イージ、イージ、イージ、イージ、イージ、イージ、イージ、イ	出願時に提出されたもの 国際予備審査の請求書と共に提出されたもの 12.04.2004 付の書簡と共に提出されたもの					
※ 請求の範囲 第 3-9 項、 請求の範囲 第 項、 請求の範囲 第 項、 請求の範囲 第 1 項、	出願時に提出されたもの PCT19条の規定に基づき補正されたもの 国際予備審査の請求書と共に提出されたもの _12.04.2004 付の書簡と共に提出されたもの					
X 図面 第 1/9-9/9 ページ /図 図面 第 ページ/図、 図面 第 ページ/図、	、出願時に提出されたもの 、国際予備審査の請求書と共に提出されたもの 、					
明細審の配列表の部分 第 ページ、明細審の配列表の部分 第 ページ、明細審の配列表の部分 第 ページ、明細審の配列表の部分 第 ページ、	出願時に提出されたもの 国際予備審査の請求書と共に提出されたもの 付の書簡と共に提出されたもの					
2. 上記の出願書類の言語は、下記に示す場合を除くほか、こ	の国際出願の言語である。					
上記の替類は、下記の言語である 語である。 国際調査のために提出されたPCT規則23.1(b)にいう翻訳文の言語 PCT規則48.3(b)にいう国際公開の言語 国際予備審査のために提出されたPCT規則55.2または55.3にいう翻訳文の言語 3. この国際出願は、ヌクレオチド又はアミノ酸配列を含んでおり、次の配列表に基づき国際予備審査報告を行った。						
□ この国際出願に含まれる審面による配列表 □ この国際出願と共に提出された磁気ディスクによる配列表 □ 出願後に、この国際予備審査(または調査)機関に提出された審面による配列表 □ 出願後に、この国際予備審査(または調査)機関に提出された磁気ディスクによる配列表 □ 出願後に提出した審面による配列表が出願時における国際出願の開示の範囲を超える事項を含まない旨の陳述 書の提出があった □ 書面による配列表に記載した配列と磁気ディスクによる配列表に記録した配列が同一である旨の陳述書の提出 があった。						
4. 補正により、下記の審類が削除された。	ージ/図					
	正が出願時における開示の範囲を越えてされたものと認めらた。(PCT規則70.2(c) この補正を含む差し替え用紙は上報告に添付する。)					

国際予備審査報告

国際出願番号 PCT/JP03/06095

III.	新規性、進歩性又は産業上の利用可能性についての国際予備審査報告の不作成		
	次に関して、当該請求の範囲に記載されている発明の新規性、進歩性又は産業上の利用可能性につき、次の理由により 審査しない。		
	国際出願全体		
×	請求の範囲 1,3-9		
理由	;		
\Box	この国際出願又は請求の範囲 は、国際予備審査をすることを要しない		
` ;	次の事項を内容としている(具体的に記載すること)。		
l	·		
	•		
	\cdot		
	明如帝 随中心体图书 (人) 医二十四人 (五十四人) 医上部中心体图		
	明細魯、請求の範囲若しくは図面(次に示す部分)又は請求の範囲の 記載が、不明確であるため、見解を示すことができない(具体的に記載すること)。		
	•		
	·		
	全部の請求の範囲又は請求の範囲が、明細書による十分な		
	裏付けを欠くため、見解を示すことができない。		
×	請求の範囲 1,3-9 について、国際調査報告が作成されていない。		
2.	. ヌクレオチド又はアミノ酸の配列表が実施細則の附属 なC (塩基配列又はアミノ酸配列を含む明細 寄等の作成のための ガイドライン) に定める基準を満たしていないので、有効な国際予備審査をすることができない。		
	■ 書面による配列表が提出されていない又は所定の基準を満たしていない。		
	□ 磁気ディスクによる配列表が提出されていない又は所定の基準を満たしていない。		

国際予備審査報告

国際出願番号 PCT/JP03/06095

IV.	¥	発明の単一性の欠如	
1.		請求の範囲の減縮又は追加手数料の納付の求めに対して、出願人は、	
		請求の範囲を減縮した。	
		道加手数料を納付した。	
		追加手数料の納付と共に異議を申立てた。	
	IXI		
2			
	<u> </u>	国際予備審査機関は、次の理由により発明の単一性の要件を満たしていないと判断したが、PCT規 に従い、請求の範囲の減縮及び追加手数料の納付を出願人に求めないこととした。 .	則68.1の規定
3.	[3	国際予備審査機関は、PCT規則13.1、13.2及び13.3に規定する発明の単一性を次のように判断する。	
	×		
		以下の理由により満足しない。	
			•
		•	
4.	l	したがって、この国際予備審査報告沓を作成するに際して、国際出願の次の部分を、国際予備審査の対象	
		すべての部分	良にした。
	N N	韓文の統冊 1 3-9	
		明水の地西・1、3ーラ	こ関する部分

制御が不安定になる。このため、トラッキングずれなどの現象が起こり、信号の記録再生が不安定になるという課題を有していた。

本発明の目的は、支持部材の共振を低減して対物レンズを安定に駆動することができる対物レンズ駆動装置を提供することにある。

5

発明の開示

本発明に係る対物レンズ駆動装置は、記録媒体上に光学的に情報を記 録または再生するように前記記録媒体上に光を集束させるために設けら れた対物レンズと、前記対物レンズを保持するレンズホルダと、前記記 10 録媒体の表面に垂直なフォーカシング方向と前記フォーカシング方向に 垂直なトラッキング方向とに沿って前記対物レンズが移動自在になるよ うに前記レンズホルダを支持する複数個の支持部材と、前記フォーカシ ング方向と前記トラッキング方向とに沿って前記レンズホルダを駆動す る駆動手段と、各支持部材を保持するように形成された粘弾性部材が設 けられた固定部材とを具備しており、各支持部材は、前記固定部材に設 15 けられた前記粘弾性部材と前記レンズホルダとに接続するように線状に 形成された線状部と、前記駆動手段によって前記レンズホルダが駆動さ れるときに発生する各支持部材の共振を低減するように各線状部の途中 から分岐して形成された少なくとも1つのアーム部とを含み、前記線状 部は、前記レンズホルダと前記粘弾性部材との間で一直線状に形成され、 20 前記アーム部は、前記線状部の一直線状となる部分から分岐し、前記ア 一ム部は、前記粘弾性部材によって保持されるT字形状の先端を有し、 前記線状部は、前記粘弾性部材によって保持される端部に形成された折 り曲げ部を有することを特徴とする。

25

図面の簡単な説明

図1は、実施の形態に係る対物レンズ駆動装置の構成を示す斜視図である。

図2は、実施の形態に係る対物レンズ駆動装置に設けられた支持部材と粘弾性部材との構成を示す平面図である。

5 図3は、実施の形態に係る対物レンズ駆動装置に設けられた支持部材 の共振を説明するための模式図である。

図4は、実施の形態に係る対物レンズ駆動装置に設けられた支持部材の共振周波数とゲインとの関係を示すグラフである。

図 5 は、実施の形態に係る対物レンズ駆動装置の構成を示す平面図で 10 ある。

図6は、実施の形態に係る他の対物レンズ駆動装置に設けられた支持部材と粘弾性部材との構成を示す平面図である。

図7は、実施の形態に係るさらに他の対物レンズ駆動装置の構成を示 す平面図である。

15 図8は、実施の形態に係るさらに他の対物レンズ駆動装置の構成を示す平面図である。

図9は、従来の対物レンズ駆動装置の構成を示す斜視図である。

図10は、従来の対物レンズ駆動装置に設けられた支持部材の共振周波数とゲインとの関係を示すグラフである。

20 図11は、従来の対物レンズ駆動装置に設けられた支持部材の共振を 説明するための模式図である。

発明を実施するための最良の形態

本実施の形態に係る対物レンズ駆動装置においては、線状部は、レン 25 ズホルダと粘弾性部材との間で一直線状に形成され、アーム部は、線状 部の一直線状となる部分から分岐し、アーム部は、粘弾性部材によって

保持されるT字形状の先端を有し、線状部は、粘弾性部材によって保持される端部に形成された折り曲げ部を有する。粘弾性部材によって保持されるアーム部の先端をT字形状とし、且つ、粘弾性部材によって保持される線状部の端部に折り曲げ部を設けたので、駆動手段によってレンズホルダが駆動されるときに発生する各支持部材の共振を、粘弾性部材で保持されるT字形状の先端および折り曲げ部により効果的に抑制できる。また、線状部をレンズホルダと粘弾性部材との間で一直線状に形成し、この一直線状となる部分からアーム部を分岐させたので、支持部材の共振を固定部材からレンズホルダまでの全範囲に渡って低減できる。

5

20

25

10 前記固定部材を固定するために設けられたベースをさらに具備しており、前記アーム部は、前記ベースに設けられたベース粘弾性部材に接続するように形成されていることが好ましい。

前記アーム部は、前記フォーカシング方向に対して垂直な面に沿って 形成されていることが好ましい。

15 前記アーム部は、前記トラッキング方向に対して垂直な面に沿って形成されていることが好ましい。

前記少なくとも1つのアーム部は、2個のアーム部であり、前記2個のアーム部の一方は、前記フォーカシング方向に対して垂直な面に沿って形成されており、前記2個のアーム部の他方は、前記トラッキング方向に対して垂直な面に沿って形成されていることが好ましい。

前記アーム部は、前記支持部材の固有共振における腹部の近傍から分 岐するように形成されていることが好ましい。

前記アーム部が前記線状部から分岐する位置と前記線状部の一端との間の距離Bは、前記線状部の全長Lの5分の1以上5分の4以下になっていることが好ましい。

前記アーム部が前記線状部から分岐する位置と前記線状部の一端との

間の距離Bは、前記線状部の全長Lの5分の1以上2分の1以下になっていることが好ましい。

以下、図面を参照して本発明の実施の形態を説明する。

10

図1を参照すると、対物レンズ駆動装置100は、レンズホルダ2を備えている。レンズホルダ2には、対物レンズ1とフォーカシングコイル3とトラッキングコイル4とが固定されており、これらのレンズホルダ2と対物レンズ1とフォーカシングコイル3とトラッキングコイル4とは、可動部を構成する。

フォーカシングコイル3は図1に示す光軸方向に沿って構成された巻 回軸を有しており、トラッキングコイル4は光軸方向及び半径方向に垂

請求の範囲

- 1. (補正後) 記録媒体上に光学的に情報を記録または再生するように前記記録媒体上に光を集束させるために設けられた対物レンズと、
- 5 前記対物レンズを保持するレンズホルダと、

前記記録媒体の表面に垂直なフォーカシング方向と前記フォーカシング方向に垂直なトラッキング方向とに沿って前記対物レンズが移動自在になるように前記レンズホルダを支持する複数個の支持部材と、

前記フォーカシング方向と前記トラッキング方向とに沿って前記レン 10 ズホルダを駆動する駆動手段と、

各支持部材を保持するように形成された粘弾性部材が設けられた固定 部材とを具備しており、

各支持部材は、前記固定部材に設けられた前記粘弾性部材と前記レン ズホルダとに接続するように線状に形成された線状部と、

前記駆動手段によって前記レンズホルダが駆動されるときに発生する 各支持部材の共振を低減するように各線状部の途中から分岐して形成さ れた少なくとも1つのアーム部とを含み、

前記線状部は、前記レンズホルダと前記粘弾性部材との間で一直線状 に形成され、

20 前記アーム部は、前記線状部の一直線状となる部分から分岐し、 前記アーム部は、前記粘弾性部材によって保持されるT字形状の先端 を有し、

前記線状部は、前記粘弾性部材によって保持される端部に形成された折り曲げ部を有することを特徴とする対物レンズ駆動装置。

25

2. (削除)

3. 前記固定部材を固定するために設けられたペースをさらに具備しており、

前記アーム部は、前記ベースに設けられたベース粘弾性部材に接続す 5 るように形成されている、請求の範囲1記載の対物レンズ駆動装置。

- 4. 前記アーム部は、前記フォーカシング方向に対して垂直な面に沿って形成されている、請求の範囲1記載の対物レンズ駆動装置。
- 10 5. 前記アーム部は、前記トラッキング方向に対して垂直な面に沿って形成されている、請求の範囲1記載の対物レンズ駆動装置。
- 6. 前記少なくとも1つのアーム部は、2個のアーム部であり、 前記2個のアーム部の一方は、前記フォーカシング方向に対して垂直 15 な面に沿って形成されており、

前記2個のアーム部の他方は、前記トラッキング方向に対して垂直な面に沿って形成されている、請求の範囲1記載の対物レンズ駆動装置。

- 7. 前記アーム部は、前記支持部材の固有共振における腹部の近傍か 20 ら分岐するように形成されている、請求の範囲1記載の対物レンズ駆動 装置。
- 8. 前記アーム部が前記線状部から分岐する位置と前記線状部の一端 との間の距離Bは、前記線状部の全長Lの5分の1以上5分の4以下に 25 なっている、請求の範囲1記載の対物レンズ駆動装置。

- 9. 前記アーム部が前記線状部から分岐する位置と前記線状部の一端との間の距離Bは、前記線状部の全長Lの5分の1以上2分の1以下になっている、請求の範囲1記載の対物レンズ駆動装置。
- 5 10. (削除)